

**Міністерство освіти і науки України  
Чернівецький національний університет  
імені Юрія Федьковича**

**В.І. Мироник**

# **ЛЕКЦІЇ З РІМАНОВОЇ ГЕОМЕТРІЇ**

**Частина I**

Чернівці  
«Місто»  
2023

# Зміст

Розділ 1. Тензорний аналіз . . . . .	4
1.1. Перетворення координат . . . . .	4
1.2. Контраваріантні вектори. Конгруенції кривих	6
1.3. Інваріанти. Коваріантні вектори . . . . .	9
1.4. Тензори. Симетричні та кососиметричні тен-	
зори . . . . .	12
1.5. Додавання, віднімання і множення тензорів.	
Згортка . . . . .	16
1.6. Взаємно обернені тензори валентності два.	
Опускання і підняття індексів . . . . .	19
1.7. Символи Христофеля та залежність між ни-	
ми . . . . .	22
1.8. Символи Рімана та тензор Рімана. Тензор	
Річчі . . . . .	25
1.9. Квадратичні диференціальні форми . . . . .	29
1.10. Еквівалентність симетричних квадратич-	
них диференціальних форм . . . . .	30
1.11. Коваріантне диференціювання відносно	
тензора $g_{ij}$ . . . . .	33
Розділ 2. Задання метрики . . . . .	44
2.1. Визначення метрики. Фундаментальний	
тензор . . . . .	44
2.2. Кут між двома векторами. Ортогональність	49
2.3. Диференціальні параметри. Нормалі до гі-	
перповерхонь . . . . .	52
<b>Список літератури . . . . .</b>	<b>55</b>

# Розділ 1. Тензорний аналіз

## 1.1. Перетворення координат

Сукупність  $n$  незалежних змінних  $x^i$ , де  $i$  набуває значень від 1 до  $n$ , можна розглядати як систему координат в  $n$ -вимірному просторі  $V_n$  в тому сенсі, що кожна система значень цих змінних визначає точку в просторі  $V_n$ . Будемо вважати координати дійсними.

Нехай задано систему  $n$  незалежних дійсних функцій  $\varphi^i$  змінних  $x^1, x^2, \dots, x^n$ . Для того щоб ці функції були незалежними, необхідно і досить, щоб якобіан, складений для цих функцій, не дорівнював тотожно нулеві.

Отже,

$$\left| \frac{\partial \varphi^i}{\partial x^j} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi^1}{\partial x^1} & \cdots & \frac{\partial \varphi^n}{\partial x^1} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial \varphi^1}{\partial x^n} & \cdots & \frac{\partial \varphi^n}{\partial x^n} \end{vmatrix} \neq 0. \quad (1.1)$$

Якщо вважати, що

$$x'^i = \varphi(x^1, \dots, x^n), \quad i = 1, \dots, n \quad (1.2)$$

то сукупність змінних  $x'^i$  є іншою системою координат у просторі; якщо в правій частині рівностей (1.2) підставити координати  $x^i$  будь-якої точки  $P$ , то ці рівності визначатимуть координати  $x'^i$  тієї ж точки  $P$  в новій системі координат. Отже, рівності (1.2) визначають перетворення координат у просторі  $V_n$ . Виходячи із умов (1.1), змінні  $x^i$  можна виразити через  $x'^i$

$$x^i = \psi^i(x'^1, \dots, x'^n), \quad i = 1, \dots, n. \quad (1.3)$$

Оскільки всі  $x \in$  функціями від  $x'$ , то

$$\frac{\partial x^k}{\partial x^j} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \frac{\partial x'^i}{\partial x^j}.$$

Але, оскільки всі  $x$  незалежні, то ліва частина дорівнює нулю, якщо  $k \neq j$ , і дорівнює одиниці, якщо  $k = j$ . Запишемо це у вигляді

$$\sum_{i=1}^n \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \frac{\partial x'^i}{\partial x^j} = \delta_j^k, \quad (1.4)$$

де  $\delta_j^k$  – символ Кронекера.

Аналогічно до (1.4),

$$\sum_{i=1}^n \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} \frac{\partial x^i}{\partial x'^j} = \delta_j^k. \quad (1.5)$$

Якщо в (1.4) фіксувати значення  $k$ , а індексу  $j$  надавати значення від 1 до  $n$ , то одержимо  $n$  лінійних рівнянь відносно  $\frac{\partial x^k}{\partial x'^i}$ .

В точці  $P$  простору деякий напрямок визначається диференціалами  $dx^i$ ; цей самий напрямок визначається в іншій системі координат  $x'^i$  диференціалами  $dx'^i$ :

$$dx'^i = \sum_{j=1}^n \frac{\partial \varphi^i}{\partial x^j} dx^j = \sum_{j=1}^n \frac{\partial x'^i}{\partial x^j} dx^j. \quad (1.6)$$

Надалі, якщо однаковий індекс входить двічі в деякий член: один раз як верхній індекс, а інший – як нижній, то будемо вважати, що це індекс підсумовування. Тобто рівність (1.6) можна записати ще так:

$$dx'^i = \frac{\partial x'^i}{\partial x^j} dx^j, \quad (i, j = 1, \dots, n). \quad (1.7)$$

Індекс, по якому відбувається сумування, називатимемо фіктивним або німим індексом, оскільки вибір букви, що позначає даний індекс, неістотний. Проте буква, що позначає нефіктивний індекс, не може бути обраною у вигляді позначення фіктивного індексу. Зазначимо, що (1.7) визначає  $n$  рівностей.

Використовуючи введене позначення суми, рівності (1.4) та (1.5) можна записати так:

$$\frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \frac{\partial x'^i}{\partial x^j} = \delta_j^k, \quad \frac{\partial x'^k}{\partial x^i} \frac{\partial x^i}{\partial x'^j} = \delta_j^k. \quad (1.8)$$

## 1.2. Контраваріантні вектори. Конгруенції кривих

Нехай задано систему  $n$  функцій  $\lambda^j$  від змінних  $x$  і нехай  $n$  функцій  $\lambda'^i$  визначаються рівностями

$$\lambda'^i = \lambda^j \frac{\partial x'^i}{\partial x^j}, \quad (i, j = 1, \dots, n) \quad (1.9)$$

(ми припускаємо, що у функції  $\lambda^j$ , а також у функції  $\frac{\partial x'^j}{\partial x^j} = \frac{\partial \varphi^j(x^1, \dots, x^n)}{\partial x^j}$  підставлені замість незалежних змінних  $x^i$  функції  $\psi(x'^1, \dots, x'^n)$ , що входять в (1.3)). Такий вигляд мають, наприклад, рівності (1.7). Якщо рівності (1.9) помножити на  $\frac{\partial x^k}{\partial x'^i}$  і виконати підсумовування за індексом  $i$  від 1 до  $n$ , то, використовуючи (1.8), одержимо:

$$\frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \lambda'^i = \lambda^j \frac{\partial x'^i}{\partial x^j} \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} = \lambda^j \delta_j^k.$$

Отже, матимемо

$$\lambda^k = \lambda'^i \frac{\partial x^k}{\partial x'^i}. \quad (1.10)$$

Припустимо, що задано систему функцій  $\lambda^{mi}$  в системі координат  $x^{mi}$ . Дана система функцій визначається рівностями вигляду (1.9)

$$\lambda^{mi} = \lambda^k \frac{\partial x^{mi}}{\partial x^k}.$$

Тоді із (1.10) одержимо

$$\lambda^{mi} = \lambda^l \frac{\partial x^k}{\partial x^l} \frac{\partial x^{mi}}{\partial x^k} = \lambda^l \frac{\partial x^{mi}}{\partial x^l}.$$

Зазначимо, що ми замінили в рівності (1.10) фіктивний індекс  $i$  на  $l$ . Одержана рівність і рівність (1.10) аналогічні до рівності (1.9); це дає змогу говорити, що співвідношення (1.9) володіють груповою властивістю.

Якщо дві системи функцій  $\lambda^i$  і  $\lambda^i$  пов'язані співвідношеннями вигляду (1.9), то казатимемо, що  $\lambda^i$  є компонентами контраваріантного вектора в системі  $x^i$ , а  $\lambda^i$  – компонентами того ж вектора в системі  $x^{li}$ . Із цього означення випливає, що будь-які  $n$  функцій від  $x$  можуть бути прийняті в даній системі координат за компоненти деякого контраваріантного вектора, координати якого в іншій системі координат визначаються рівностями (1.9). Із (1.7) бачимо, що перші диференціали координат у будь-якій системі координат є компонентами контраваріантного вектора, компонентами якого в іншій системі координат є перші диференціали координат в цій другій системі. Визначений у вказаний спосіб контраваріантний вектор задає напрямок у кожній точці простору. Тому використовуватимемо рівноправно терміни "вектор" і "векторне поле".

Якщо  $\lambda^i$  – компоненти контраваріантного вектора, то в кожній точці простору перенесення в напрямку цього вектора

задовольняє рівності:

$$\frac{dx^1}{\lambda^1} = \frac{dx^2}{\lambda^2} = \dots = \frac{dx^n}{\lambda^n}.$$

Згідно з теорією диференціальних рівнянь такого вигляду, ці рівняння мають  $n - 1$  незалежний розв'язок

$$\varphi(x^1, x^2, \dots, x^n) = c^j, \quad (j = 1, \dots, n - 1), \quad (1.11)$$

де числа  $c$  – довільні сталі і матриця  $(\frac{\partial \varphi^j}{\partial x^i})$  має ранг  $n - 1$ . Функції  $\varphi^j$  є розв'язками рівняння з частинними похідними

$$\lambda^i \frac{\partial \varphi}{\partial x^i} = 0.$$

Якщо виконати перетворення координат (1.2), у якому замість  $\varphi^j$ , де  $j = 1, \dots, n - 1$ , візьмемо вказані вище розв'язки, а за  $\varphi^n$  – яку-небудь функцію, вибравши її так, щоб виконувалась умова (1.1), тоді, внаслідок (1.9), одержимо

$$\lambda^j = 0, \quad (j = 1, \dots, n - 1), \quad \lambda^n \neq 0.$$

Таким чином, якщо задано контраваріантний вектор, то можна так вибрати систему координат, що в ній всі компоненти цього вектора, крім однієї, дорівнюватимуть нулю.

Якщо в (1.11) підставити координати деякої точки  $P$ , то визначимо значення сталих  $c^j$ , і  $n - 1$  рівняння (1.11) визначає при даних значеннях  $c^j$  криву, що проходить через точку  $P$ . Отже, рівняння (1.11) визначають конгруенцію кривих так, що через кожную точку простору  $V_n$  проходить одна із цих кривих. Будемо казати, що ця конгруенція визначається векторним полем  $\lambda^i$  і що вектор  $\lambda^i$  в кожній точці є дотичним вектором до кривої конгруенції, що проходить через цю точку. Отже, ми ототожнюватимемо диференціали для кривої з компонентами дотичного вектора.